

フレネ = セレの公式

Joh @物理のかぎプロジェクト

2006-10-11

フレネの標構 $e_1(s), e_2(s), e_3(s)$ は互いに直交するように選びましたので，互いに次の関係が成り立っています．

$$e_1(s) \cdot e_2(s) = 0 \quad (1)$$

$$e_1(s) \cdot e_3(s) = 0 \quad (2)$$

$$e_2(s) \cdot e_3(s) = 0 \quad (3)$$

当然の式のように思いますが，式 (1)(2)(3) を微分することで，少し面白い公式を導くことが出来ます． $e_2(s)$ の定義式も思い出しておいて下さい．

$$e_1'(s) = \kappa e_2(s) \quad (4)$$

フレネ = セレの公式

まず式 (1) の両辺を微分します．

$$\begin{aligned} \frac{d}{ds}(e_1(s) \cdot e_2(s)) &= e_1'(s) \cdot e_2(s) + e_1(s) \cdot e_2'(s) \\ &= \kappa(s)e_2(s) \cdot e_2(s) + e_1(s) \cdot e_2'(s) \\ &= \kappa + e_1(s) \cdot e_2'(s) \\ &= 0 \end{aligned} \quad (5)$$

ここで右辺に出てきた $e_2'(s)$ をどう表わすかが問題ですが， $\frac{d}{ds}(e_2(s) \cdot e_2(s)) = 2e_2'(s) \cdot e_2(s) = 0$ より， e_2' は $e_2(s)$ に直交する向きのベクトルですから， $e_1(s)$ と $e_3(s)$ の張る平面に乗るはずで，適当な定数 μ, τ を用いて，次式のように $e_1(s)$ と $e_3(s)$ の一次結合で表わせるはずです．

$$e_2'(s) = \mu e_1(s) + \tau e_3(s) \quad (6)$$

さらに式 (6) の両辺と $e_1(s)$ の内積を取ると， $e_1(s) \cdot e_2'(s) = \mu$ となりますが，これを式 (5) に代入すれば， $\mu = -\kappa$ が決定します．

$$e_2'(s) = -\kappa e_1(s) + \tau e_3(s) \quad (7)$$

また，式 (2) を微分することで次式を得ます．

$$\begin{aligned}
 \frac{d}{ds}(e_1(s) \cdot e_3(s)) &= e_1'(s) \cdot e_3(s) + e_1(s) \cdot e_3'(s) \\
 &= \kappa(s)e_2(s) \cdot e_3(s) + e_1(s) \cdot e_3'(s) \\
 &= e_1(s) \cdot e_3'(s) \\
 &= 0
 \end{aligned} \tag{8}$$

右辺に出てきた $e_3'(s)$ は，式 (3) を微分することで，もう少し変形できます．何をやっているか，だんだんこんがらがって来たと思いますが，もう少しだけ頑張っついて来て下さい．

$$\begin{aligned}
 \frac{d}{ds}(e_2(s) \cdot e_3(s)) &= e_2'(s) \cdot e_3(s) + e_2(s) \cdot e_3'(s) \\
 &= (-\kappa(s)e_1(s) + \tau e_3(s)) \cdot e_3(s) + e_2(s) \cdot e_3'(s) \\
 &= \tau + e_2(s) \cdot e_3'(s) \\
 &= 0
 \end{aligned} \tag{9}$$

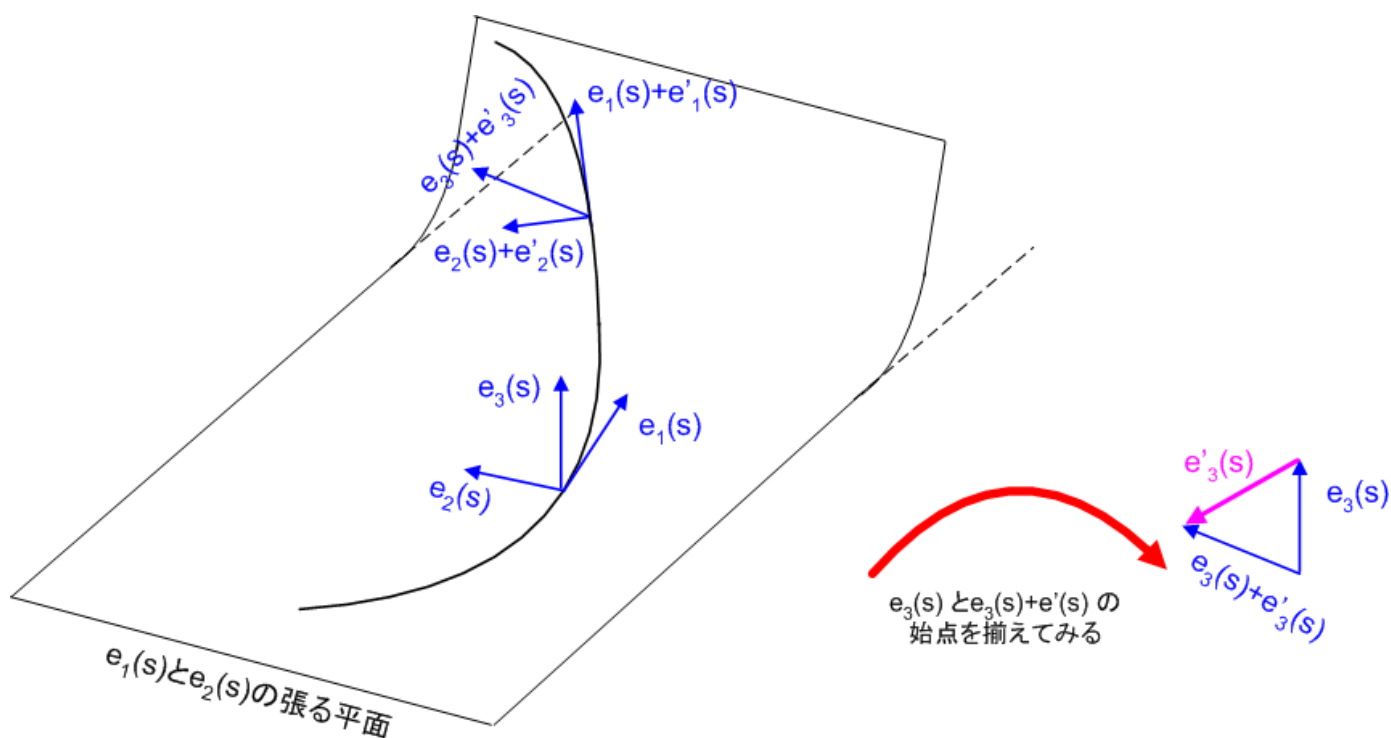
先ほどと同様， $\frac{d}{ds}(e_3(s) \cdot e_3(s)) = 2e_3'(s) \cdot e_3(s) = 0$ より， $e_3'(s)$ は $e_3(s)$ に直交しますが，式 (8) より $e_1(s)$ にも直交すると言えるため，結局 $e_2(s)$ に平行なベクトルだと分かります．そこで $e_3'(s) = \eta e_2$ と置いて式 (9) に代入すると， $\eta = -\tau$ が決まります．

$$e_3'(s) = -\tau e_2(s) \tag{10}$$

式 (4)(7)(10) をまとめると，次のような綺麗な公式を得ることができます．これを フレネ = セレの公式と呼びます．これを求めたくて，今までごちゃごちゃ計算していたのでした．

$$\begin{pmatrix} e_1' \\ e_2' \\ e_3' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \kappa & 0 \\ -\kappa & 0 & \tau \\ 0 & -\tau & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{pmatrix} \tag{11}$$

ここに出てきた τ の物理的な意味を考えてみましょう． e_3' が 0 でないということは，次図のように局所的に平面曲線とみなせる曲線が，この平面の法線方向に変化していくということです．イメージとしては，図中の上下方向への曲線の変化率を表わすのが τ だと言えそうです． τ のことを 捩率 とよびます．平面曲線では，常に $\tau = 0$ となります．



フレネとセレについて

フレネ = セレの公式にその名を留めるフレネとセレですが、どのような数学者だったのでしょうか？フレネ (Jean Frédéric Frenet (1816-1900)) は、フランス南部の町ペリグーのカツラ職人の家に生まれました。18 世紀までは大きな需要のあったカツラも、フランス革命後は旧体制の象徴として次第に使われなくなったため、家計は苦しかったようです。曲線に沿って一緒に動く動構を取るというアイデアを思い付き、フレネ = セレの公式を導きましたが、フレネが示したのは 3 本のうち 2 本だけのようです。セレ (Joseph Alfred Serret (1819-1885)) もパリ生まれのフランス人で、後にはソルボンヌ大学で解析学の教授をしていた人です。微分幾何の分野に色々な貢献がありますが、フレネ = セレの公式もフレネとは全く独立に導きました。ちゃんと 3 本とも求めたので、セレの方に敬意を表してセレ = フレネの公式と呼ぶ人もいるようです。

*1 フレネ = セレの公式に出てきた行列が、美しい形をしていることに気がついたと思います。これは歪対称行列と呼ばれる形で、転置行列がもとの行列の符号を逆にしたものになっています。実は、これは当然の結果で、直交変換の一次近似は歪対称行列で表わされるのでした。これについては [無限小回転](#) を参照して下さい。